

三角形의 五心의 座標

The coordinates of five centers of a triangle

金 相 輪

Kim Sang Lun

日本의 月刊 數學雜誌 數學세미나 – 71年 2月號 note 欄에서 大學助教授 藤井宏道氏는 「三角形의 五心의 座標」란 表題아래 xy -座標面上의 三角形의 5個의 心의 座標를 나타내는 簡潔한 公式을 誘導하고 있다. 空間三角形의 경우는 어떻게 될까 하는 關心이 이 小稿를 낳게 한 動機이고 그 結果를 前記 表題와 같은 「三角形의 五心의 座標」라고 한 것이다.

空間三角形을 ABC , 그 頂點 A, B, C 의 座標를 $(x_1, y_1, z_1), (x_2, y_2, z_2), (x_3, y_3, z_3)$, 且 原点 O 에 對하는 A, B, C 의 位置벡터를 各各 $\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c}$ 라고 한다.

1. 重心의 座標 : 三角形 ABC 의 重心을 $G(x, y, z)$ 라고 할 때 原点 O 에 對하는 G 의 位置벡터는

$$\overrightarrow{OG} = \frac{\mathbf{a} + \mathbf{b} + \mathbf{c}}{3}$$

이고 여기서

$$x = \frac{x_1 + x_2 + x_3}{3}, \quad y = \frac{y_1 + y_2 + y_3}{3}, \quad z = \frac{z_1 + z_2 + z_3}{3}$$

이다. 이것은 周知의 일이다.

2. 外心의 座標 : 三角形 ABC 의 外心을 $H(x, y, z)$, 原点 O 에 對하는 H 의 位置벡터를 \mathbf{h} 라고 한다. 且 邊 BC, CA, AB 의 中点을 D, E, F 라고 하면

$$\overrightarrow{BA} \cdot \overrightarrow{FH} = 0, \quad \overrightarrow{CB} \cdot \overrightarrow{DH} = 0, \quad \overrightarrow{CA} \cdot \overrightarrow{BA} \times \overrightarrow{CB} = 0$$

인 關係가 있다. • 은 벡터의 内積을, ×는 벡터의 外積을 나타내는 것은勿論이다.

이들로 부터

$$(\mathbf{a} - \mathbf{b}) \cdot \left(\mathbf{h} - \frac{\mathbf{a} + \mathbf{b}}{2} \right) = 0$$

$$(\mathbf{b} - \mathbf{c}) \cdot \left(\mathbf{h} - \frac{\mathbf{b} + \mathbf{c}}{2} \right) = 0$$

$$(\mathbf{h} - \mathbf{b}) \cdot (\mathbf{a} - \mathbf{b}) \times (\mathbf{b} - \mathbf{c}) = 0$$

이고 따라서

$$(x_1 - x_2) \left(x - \frac{x_1 + x_2}{2} \right) + (y_1 - y_2) \left(y - \frac{y_1 + y_2}{2} \right) + (z_1 - z_2) \left(z - \frac{z_1 + z_2}{2} \right) = 0$$

$$(x_2 - x_3) \left(x - \frac{x_2 + x_3}{2} \right) + (y_2 - y_3) \left(y - \frac{y_2 + y_3}{2} \right) + (z_2 - z_3) \left(z - \frac{z_2 + z_3}{2} \right) = 0$$

$$\begin{vmatrix} x - x_2 & y - y_2 & z - z_2 \\ x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \end{vmatrix} = 0$$

即

$$(x_1 - x_2)x + (y_1 - y_2)y + (z_1 - z_2)z = \frac{1}{2}(x_1^2 - x_2^2) + \frac{1}{2}(y_1^2 - y_2^2) + \frac{1}{2}(z_1^2 - z_2^2)$$

$$(x_2 - x_3)x + (y_2 - y_3)y + (z_2 - z_3)z = \frac{1}{2}(x_2^2 - x_3^2) + \frac{1}{2}(y_2^2 - y_3^2) + \frac{1}{2}(z_2^2 - z_3^2)$$

$$\begin{aligned} & \begin{vmatrix} y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \end{vmatrix} x + \begin{vmatrix} z_1 - z_2 & x_1 - x_2 \\ z_2 - z_3 & x_2 - x_3 \end{vmatrix} y + \begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 \end{vmatrix} z \\ &= x_1 \begin{vmatrix} y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \end{vmatrix} + y_1 \begin{vmatrix} z_1 - z_2 & x_1 - x_2 \\ z_2 - z_3 & x_2 - x_3 \end{vmatrix} + z_1 \begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 \end{vmatrix} \end{aligned}$$

이) 連立한다. 여기서 行列式

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \\ y_1 - y_2 & z_1 - z_2 & z_1 - z_2 \\ y_2 - y_3 & z_2 - z_3 & z_2 - z_3 \end{vmatrix}$$

는 第3行에 관해서 展開하면

$$\Delta_1^2 + \Delta_2^2 + \Delta_3^2 = \begin{vmatrix} y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \end{vmatrix}^2 + \begin{vmatrix} z_1 - z_2 & x_1 - x_2 \\ z_2 - z_3 & x_2 - x_3 \end{vmatrix}^2 + \begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 \end{vmatrix}^2$$

이 되고 이것은 一般의 경우는 0이 아니다. 따라서 다음의 한쌍의 外心의 座標를 얻는다.

$$x = \frac{\begin{vmatrix} \frac{1}{2}(x_1^2 - x_2^2 + y_1^2 - y_2^2 + z_1^2 - z_2^2) & y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ \frac{1}{2}(x_2^2 - x_3^2 + y_2^2 - y_3^2 + z_2^2 - z_3^2) & y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \\ x_2\Delta_1 + y_2\Delta_2 + z_2\Delta_3 & \Delta_2 & \Delta_3 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \\ \Delta_1 & \Delta_2 & \Delta_3 \end{vmatrix}}$$

$$y = \frac{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & \frac{1}{2}(x_1^2 - x_2^2 + y_1^2 - y_2^2 + z_1^2 - z_2^2) & z_1 - z_2 \\ x_2 - x_3 & \frac{1}{2}(x_2^2 - x_3^2 + y_2^2 - y_3^2 + z_2^2 - z_3^2) & z_2 - z_3 \\ \Delta_1 & x_2\Delta_1 + y_2\Delta_2 + z_2\Delta_3 & \Delta_3 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \\ \Delta_1 & \Delta_2 & \Delta_3 \end{vmatrix}}$$

$$z = \frac{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \\ A_1 & A_2 & A_3 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & \frac{1}{2}(x_1^2 - x_2^2 + y_1^2 - y_2^2 + z_1^2 - z_2^2) \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 & \frac{1}{2}(x_2^2 - x_3^2 + y_2^2 - y_3^2 + z_2^2 - z_3^2) \\ A_1 & A_2 & x_1 A_1 + y_1 A_2 + z_1 A_3 \end{vmatrix}}$$

만일 $z_1 = z_2 = z_3 = 0$ 이면

$$x = \frac{\begin{vmatrix} \frac{1}{2}(x_1^2 - x_2^2 + y_1^2 - y_2^2) & y_1 - y_2 & 0 \\ \frac{1}{2}(x_2^2 - x_3^2 + y_2^2 - y_3^2) & y_2 - y_3 & 0 \\ 0 & 0 & A_3 = \begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 \end{vmatrix} \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & 0 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 & 0 \\ 0 & 0 & A_1 = \begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 \end{vmatrix} \end{vmatrix}}$$

分子, 分母를 第3行에 관해서 展開해서 約分하면

$$x = \frac{1}{2} \frac{\begin{vmatrix} x_1^2 - x_2^2 + y_1^2 - y_2^2 & y_1 - y_2 \\ x_2^2 - x_3^2 + y_2^2 - y_3^2 & y_2 - y_3 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 \end{vmatrix}}$$

i) 고 같이 하여

$$y = \frac{1}{2} \frac{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & x_1^2 - x_2^2 + y_1^2 - y_2^2 \\ x_2 - x_3 & x_2^2 - x_3^2 + y_2^2 - y_3^2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 \end{vmatrix}}$$

$$z = 0$$

을 얻는다. i) $(x, y, 0)$ 는 xy -座標面上의 三角形의 外心의 座標이다.

3. 垂心의 座標: 三角形 ABC 的 垂心을 $K(x, y, z)$, 原点 O 에 對하는 K 의 位置ベ터를 \mathbf{k} 라고 하면

$$\vec{BA} \cdot \vec{CK} = 0, \quad \vec{CB} \cdot \vec{AK} = 0, \quad \vec{AK} \cdot \vec{BA} \times \vec{CB} = 0$$

即

$$(\mathbf{a}-\mathbf{b}) \cdot (\mathbf{k}-\mathbf{c}) = 0, \quad (\mathbf{b}-\mathbf{c}) \cdot (\mathbf{k}-\mathbf{a}) = 0, \quad (\mathbf{k}-\mathbf{a}) \cdot (\mathbf{a}-\mathbf{b}) \times (\mathbf{b}-\mathbf{c}) = 0$$

이 고 따라서

$$(x_1 - x_2)(x - x_3) + (y_1 - y_2)(y - y_3) + (z_1 - z_2)(z - z_3) = 0$$

$$(x_2 - x_3)(x - x_1) + (y_2 - y_3)(y - y_1) + (z_2 - z_3)(z - z_1) = 0$$

$$\begin{vmatrix} x - x_1 & y - y_1 & z - z_1 \\ x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \end{vmatrix} = 0$$

即

$$(x_1 - x_2)x + (y_1 - y_2)y + (z_1 - z_2)z = x_3(x_1 - x_2) + y_3(y_1 - y_2) + z_3(z_1 - z_2)$$

$$(x_2 - x_3)x + (y_2 - y_3)y + (z_2 - z_3)z = x_1(x_2 - x_3) + y_1(y_2 - y_3) + z_1(z_2 - z_3)$$

$$\begin{vmatrix} y_1 - y_2 & z_1 - z_2 & x_1 - x_2 \\ y_2 - y_3 & z_2 - z_3 & x_2 - x_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} z_1 - z_2 & x_1 - x_2 & y_1 - y_2 \\ z_2 - z_3 & x_2 - x_3 & y_2 - y_3 \end{vmatrix} = 0$$

$$= x_1 \begin{vmatrix} y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \end{vmatrix} + y_1 \begin{vmatrix} z_1 - z_2 & x_1 - x_2 \\ z_2 - z_3 & x_2 - x_3 \end{vmatrix} + z_1 \begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 \end{vmatrix}$$

따라서 垂心의 座標

$$x = \frac{\begin{vmatrix} x_3(x_1 - x_2) + y_3(y_1 - y_2) + z_3(z_1 - z_2) & y_1 - y_2 \\ x_1(x_2 - x_3) + y_1(y_2 - y_3) + z_1(z_2 - z_3) & y_2 - y_3 \\ x_1\Delta_1 + y_1\Delta_2 + z_1\Delta_3 & \Delta_2 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \\ \Delta_1 & \Delta_2 & \Delta_3 \end{vmatrix}}$$

$$\Delta_1 = \begin{vmatrix} y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \end{vmatrix}, \quad \Delta_2 = \begin{vmatrix} z_1 - z_2 & y_1 - y_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 \end{vmatrix}, \quad \Delta_3 = \begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 \end{vmatrix}$$

$$y = \frac{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & x_3(x_1 - x_2) + y_3(y_1 - y_2) + z_3(z_1 - z_2) & z_1 - z_2 \\ x_2 - x_3 & x_1(x_2 - x_3) + y_1(y_2 - y_3) + z_1(z_2 - z_3) & z_2 - z_3 \\ \Delta_1 & x_1\Delta_1 + y_1\Delta_2 + z_1\Delta_3 & \Delta_3 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \\ \Delta_1 & \Delta_2 & \Delta_3 \end{vmatrix}}$$

$$z = \frac{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & x_3(x_1 - x_2) + y_3(y_1 - y_2) + z_3(z_1 - z_2) \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 & x_1(x_2 - x_3) + y_1(y_2 - y_3) + z_1(z_2 - z_3) \\ \Delta_1 & \Delta_2 & x_1\Delta_1 + y_1\Delta_2 + z_1\Delta_3 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 & z_1 - z_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 & z_2 - z_3 \\ \Delta_1 & \Delta_2 & \Delta_3 \end{vmatrix}}$$

三角形의 五心의 座標

를 얻는다. 이때의 分母는 垂心의 座標의 경우와 같다.

만일 $z_1 = z_2 = z_3 = 0$ 이면

$$z = \frac{\begin{vmatrix} x_3(x_1 - x_2) + y_3(y_1 - y_2) & y_1 - y_2 \\ x_1(x_2 - x_3) + y_1(y_2 - y_3) & y_2 - y_3 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 \end{vmatrix}}$$

$$y = \frac{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & x_3(x_1 - x_2) + y_3(y_1 - y_2) \\ x_2 - x_3 & x_1(x_2 - x_3) + y_1(y_2 - y_3) \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} x_1 - x_2 & y_1 - y_2 \\ x_2 - x_3 & y_2 - y_3 \end{vmatrix}}$$

$$z = 0$$

을 얻는다. 이 $(x, y, 0)$ 은 xy -座標面上의 三角形의 垂心의 座標이다.

4. 內心의 座標 : 角 A, B 的 二等分線은

$$\frac{1}{2} \left(\frac{\mathbf{b}-\mathbf{a}}{|\mathbf{b}-\mathbf{a}|} + \frac{\mathbf{c}-\mathbf{a}}{|\mathbf{c}-\mathbf{a}|} \right), \quad \frac{1}{2} \left(\frac{\mathbf{a}-\mathbf{b}}{|\mathbf{a}-\mathbf{b}|} + \frac{\mathbf{c}-\mathbf{b}}{|\mathbf{c}-\mathbf{b}|} \right)$$

이므로 原点을 O , 內心을 $I(x, y, z)$ 라고 하면

$$\overrightarrow{OI} = \mathbf{a} + \left(\frac{\mathbf{b}-\mathbf{a}}{|\mathbf{b}-\mathbf{a}|} + \frac{\mathbf{c}-\mathbf{a}}{|\mathbf{c}-\mathbf{a}|} \right) t_1 = \mathbf{b} + \left(\frac{\mathbf{a}-\mathbf{b}}{|\mathbf{a}-\mathbf{b}|} + \frac{\mathbf{c}-\mathbf{b}}{|\mathbf{c}-\mathbf{b}|} \right) t_2$$

即

$$\begin{aligned} \mathbf{a} \left\{ 1 - \frac{t_1}{|\mathbf{b}-\mathbf{a}|} - \frac{t_1}{|\mathbf{c}-\mathbf{a}|} - \frac{t_2}{|\mathbf{a}-\mathbf{b}|} \right\} + \mathbf{b} \left\{ \frac{t_1}{|\mathbf{b}-\mathbf{a}|} - 1 + \frac{t_2}{|\mathbf{a}-\mathbf{b}|} + \frac{t_2}{|\mathbf{c}-\mathbf{b}|} \right\} \\ + \mathbf{c} \left\{ \frac{t_1}{|\mathbf{c}-\mathbf{a}|} - \frac{t_2}{|\mathbf{c}-\mathbf{b}|} \right\} = 0 \end{aligned}$$

인 關係가 있다. 여기서

$$t_1 = \frac{|\mathbf{a}-\mathbf{b}| |\mathbf{c}-\mathbf{a}|}{|\mathbf{c}-\mathbf{a}| + |\mathbf{a}-\mathbf{b}| + |\mathbf{c}-\mathbf{b}|}$$

가 誘導된다. 따라서 $\overrightarrow{OI} = \mathbf{r}$ 라고 하면

$$\mathbf{r} = \mathbf{a} + \left(\frac{\mathbf{b}-\mathbf{a}}{|\mathbf{b}-\mathbf{a}|} + \frac{\mathbf{c}-\mathbf{a}}{|\mathbf{c}-\mathbf{a}|} \right) \frac{|\mathbf{a}-\mathbf{b}| |\mathbf{c}-\mathbf{a}|}{|\mathbf{a}-\mathbf{b}| + |\mathbf{b}-\mathbf{c}| + |\mathbf{c}-\mathbf{a}|}$$

가 된다. 三角形 ABC 에서 頂點 A, B, C 에 마주 보는 邊의 길이를 각각 a, b, c 라고 하면

$$|\mathbf{a}-\mathbf{b}| = c, \quad |\mathbf{b}-\mathbf{c}| = a, \quad |\mathbf{c}-\mathbf{a}| = b$$

가 되므로

$$\mathbf{r} = \frac{(a+b+c)\mathbf{a} + b(\mathbf{b}-\mathbf{a}) + c(\mathbf{c}-\mathbf{a})}{a+b+c} = \frac{aa+bb+cc}{a+b+c}$$

이다. 여기서

$$x = \frac{ax_1 + bx_2 + cx_3}{a+b+c}, \quad y = \frac{ay_1 + by_2 + cy_3}{a+b+c}, \quad z = \frac{az_1 + bz_2 + cz_3}{a+b+c}$$

를 알고 $z_1 = z_2 = z_3 = 0$ 이면

$$x = \frac{ax_1 + bx_2 + cx_3}{a+b+c}, \quad y = \frac{ay_1 + by_2 + cy_3}{a+b+c}, \quad z = 0$$

을 얻는다.

5. 傍心의 座標 : 角 B 内의 傍心을 $B_I(x, y, z)$, 原点 O 에 對하여 B_I 的 位置ベ터를 r_B 라고 하면

$$r_B = a + \left(\frac{c-a}{|c-a|} + \frac{a-b}{|a-b|} \right) \frac{|a-b||c-a|}{|a-b| - |c-a| + |c-b|}$$

가 計算된다. $|c-a|=b$, $|a-b|=c$, $|c-b|=a$ 라고 하면

$$r_B = \frac{(a-b+c)a + c(c-a) + b(a-b)}{a-b+c} = \frac{aa - bb + cc}{a-b+c}$$

이고 여기서

$$x = \frac{ax_1 - bx_2 + cx_3}{a-b+c}, \quad y = \frac{ay_1 - by_2 + cy_3}{a-b+c}, \quad z = \frac{az_1 - bz_2 + cz_3}{a-b+c}$$

i) 求해진다. 같이 하여 角 A, C 内의 傍心 I_A, I_C 의 座標는

$$x = \frac{-ax_1 + bx_2 + cx_3}{-a+b+c}, \quad y = \frac{-ay_1 + by_2 + cy_3}{-a+b+c}, \quad z = \frac{-az_1 + bz_2 + cz_3}{-a+b+c}$$

$$x = \frac{ax_1 + bx_2 - cx_3}{a+b-c}, \quad y = \frac{ay_1 + by_2 - cy_3}{a+b-c}, \quad z = \frac{az_1 + bz_2 - cz_3}{a+b-c}$$

이 될 것이다. xy -座標面上의 三角形의 傍心은 x, y 的 値은 위의 式과 같고 z 를 0 으로 놓으면 된다.

内心・傍心의 座標(x, y, z)에서 x, y 가 頂点의 z 座標를 품지 않는 理由로 다음과 같은 定理가 成立하는 것을 알 수 있다.

定理 空間三角形을 座標面에 投影할 때는 처음 三角形의 內角 또는 外角의 二等分線의 投影線은 投影된 三角形의 內角 또는 外角의 二等分線이 된다.